



Contribution ID: 93

Type: Sectional reports

## Разработка и исследование распределенных алгоритмов управления системами роевого интеллекта

*Tuesday, 6 July 2021 17:05 (15 minutes)*

Настоящая работа посвящена разработке и исследованию методов управления коллективным поведением в роевых робототехнических системах на примере решения модельной задачи уборки роем роботов заданной ограниченной территории. В работе рассматривается несколько распределенных алгоритмов решения поставленной задачи, основанных на различных классических методах и моделях роевого интеллекта. Описывается моделирующая программная система с графическим пользовательским интерфейсом для визуализации процессов работы предлагаемых алгоритмов. Приводятся результаты компьютерных экспериментов по сравнению эффективности всех предложенных алгоритмов. Работа выполнена при финансовой поддержке РФФИ (грант № 20-07-01053 А).

### Summary

**Primary authors:** ERSHOV, Nikolay (Moscow State University); Mr ГОРЕМЬКИН, Артем (университет "Дубна")

**Presenter:** Mr ГОРЕМЬКИН, Артем (университет "Дубна")

**Session Classification:** Distributed computing, HPC and ML for solving applied tasks

**Track Classification:** 10. Distributed computing, HPC and ML for solving applied tasks