

О внутренней геометрии траекторий
заряженных частиц во внешних
электромагнитных полях

On the internal geometry of the
trajectories of charged particles in
external electromagnetic fields

E. Voronova BSS 2019

Цель работы: вычисление кривизны и кручения для траектории $x(l)=x(t)$ заряда, движущегося в различных стационарных электромагнитных полях, без использования явного вида траекторий путем прямой подстановки уравнения движения.

The aim of the work: calculation of curvature and torsion for the trajectories $x(l) = x(t)$ of a charge moving in various stationary electromagnetic fields, without using the explicit form of the trajectory by direct substitution of the equation of motion.

Уравнения Френе имеют вид

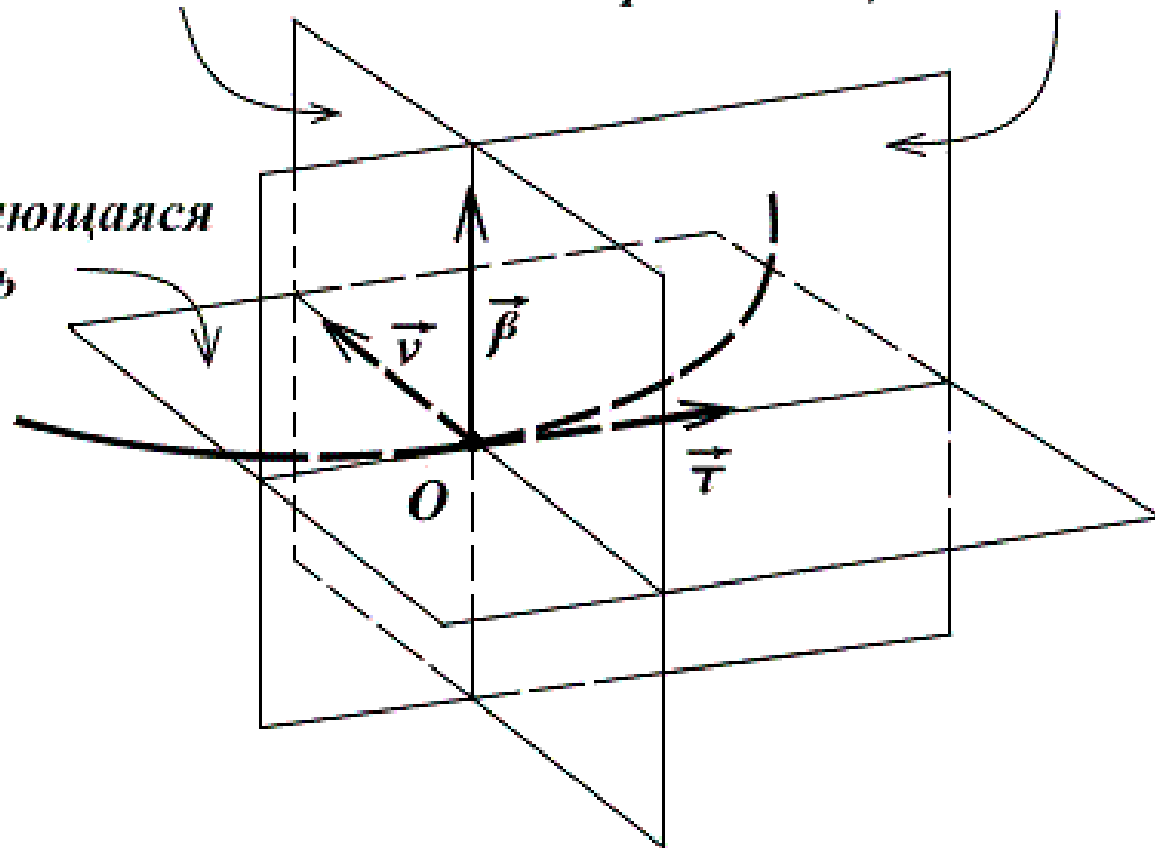
Freinet equations look like

$$\vec{\tau}' = k \vec{\nu}, \quad \vec{\beta}' = -\chi \vec{\nu}, \quad \vec{\nu}' = -\chi \vec{\beta} + k \vec{\tau}$$

нормальная плоскость

спрямляющая плоскость

*соприкасающаяся
плоскость*



$$\vec{x} \equiv \vec{r} = r\vec{n}, \quad \dot{\vec{x}} = \vec{V} = r\dot{\vec{n}} + \dot{r}\vec{n}, \quad \ddot{\vec{x}} = \dot{\vec{V}} = \vec{w}$$

$$k = \frac{|\vec{V} \times \vec{w}|}{|\vec{V}|^3} \quad \begin{array}{l} \text{-- кривизна} \\ \text{-- curvature} \end{array}$$

$$\chi = \frac{(\vec{V} \cdot [\vec{w} \times \dot{\vec{w}}])}{|[\vec{V} \times \vec{w}]|^2} \quad \begin{array}{l} \text{-- кручение} \\ \text{-- torsion} \end{array}$$

Уравнение движения дает:

The equation of motion gives:

$$\vec{w} = \frac{e}{m} \left(\frac{1}{c} [\vec{V} \times \vec{B}] + \vec{E} \right)$$

$$k = \frac{e}{m|\vec{V}|^3} \left| \frac{1}{c} [\vec{V} \times \vec{w}] + [\vec{V} \times \vec{E}] \right|$$

$$\chi = \frac{\frac{e}{cm} \left([\vec{V} \times \vec{w}] \cdot \left([\vec{w} \times \vec{B}] + \left[\vec{V} \times \frac{d}{dt} \vec{B} \right] \right) \right) + \frac{e}{m} \left(\vec{V} \cdot [\vec{w} \times \dot{\vec{E}}] \right)}{[\vec{V} \times \vec{w}]^2}$$

$V=0$ и сферически симметричный потенциал $U(r)$

spherical symmetry

potential

$$\vec{E} = -\vec{\nabla}U(r), \quad \vec{w} = -\frac{e}{m}U'(r)\frac{\vec{x}}{r},$$

$$2E = mV_0^2, \quad \vec{M} = m[\vec{x} \times \vec{V}] \quad \text{-- интегралы движения}$$

$$|\vec{M}| = |\vec{V}|_0 bm, \quad b\text{- прицельный параметр}$$

$$k = \frac{U'|\vec{M}|}{r\sqrt{m}(2E)^{\frac{3}{2}}} \left(1 - \frac{U}{E}\right)^{-\frac{3}{2}} = \frac{U'b}{2Er} \left(1 - \frac{U}{E}\right)^{-\frac{3}{2}}$$

$$(\vec{V} \cdot [\vec{w} \times \dot{\vec{w}}]) = \left(\frac{U'}{rm}\right)^2 (\vec{V} \cdot [\vec{x} \times \vec{V}]) = 0 = [\vec{x} \times \dot{\vec{x}}] \rightarrow \chi = 0$$

$$U = -\frac{\alpha}{r}, \quad k = \frac{\alpha b}{2Er^3} \left(1 + \frac{\alpha}{Er}\right)^{-\frac{3}{2}}$$

Для $\vec{E} = 0$, $\vec{B} = |\vec{B}|\vec{\xi}$

$$k = \frac{e}{cm} \frac{|\vec{w}|}{\vec{V}^2}, \quad \chi = \frac{e}{cm} \left(-\frac{(\vec{V} \cdot \vec{B})}{\vec{V}^2} + \frac{|\vec{B}|^2 \left(\vec{V} \cdot \left[\dot{\vec{\xi}} \times \vec{\xi} \right] \right)}{\vec{w}^2} \right)$$

Движение в однородном, стационарном магнитном поле. Motion in a uniform, stationary magnetic field

$$k = \frac{e |\left[\vec{V} \times \vec{B} \right]|}{cm \vec{V}^2}, \quad \chi = -\frac{e}{cm \vec{V}^2} (\vec{V} \cdot \vec{B}),$$

Форминвариант -- Forminvariant --

$$\chi^2 + k^2 = \left(\frac{e}{mc} \right)^2 \frac{\vec{B}^2}{|\vec{V}|^2}.$$

Магнитный монополю Дирака

Dirac magnetic monopole

$$\vec{w} = \frac{Q}{mr^3} [\vec{V} \times \vec{x}],$$

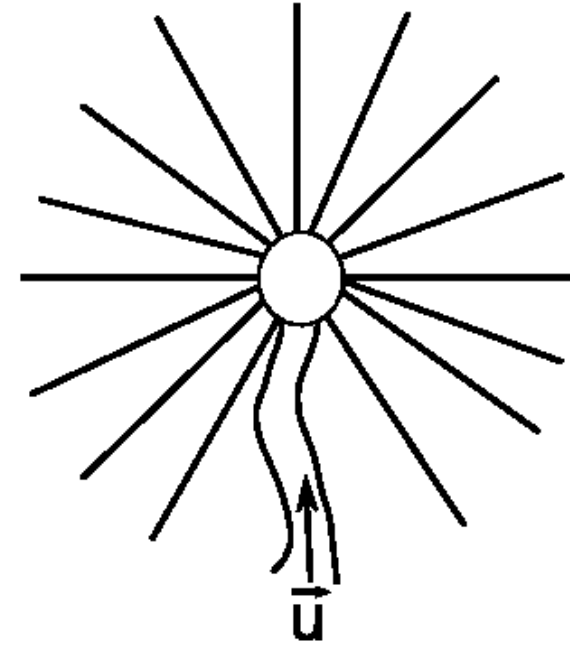
$$\vec{B} = \frac{g\vec{n}}{r^2},$$

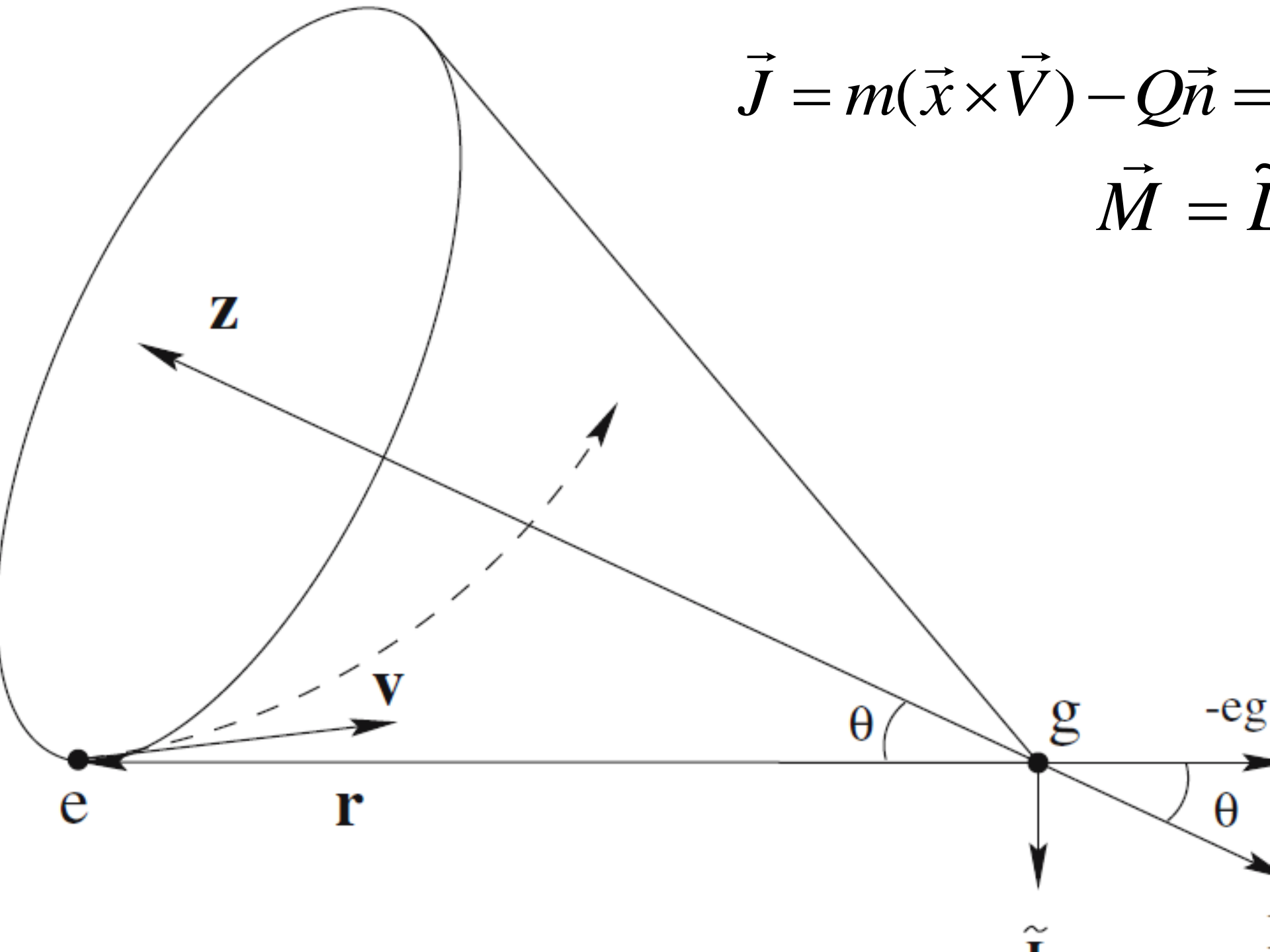
$$Q = \frac{eg}{c}, \quad |\vec{J}| = \sqrt{\vec{M}^2 + Q^2},$$

:

$$\chi = -\frac{bctg\theta}{r^2} \sqrt{1 - \left(\frac{b}{r}\right)^2},$$

$$ctg\theta = \frac{Q}{|\vec{M}|}, \quad k = \frac{b^2ctg\theta}{r^3}, \quad \chi^2 + k^2 = \left(\frac{e|\vec{B}|}{cm|\vec{V}|}\right)^2.$$





$$\vec{J} = m(\vec{x} \times \vec{V}) - Q\vec{n} =$$

$$\vec{M} = \hat{L}$$

SU(2) Неабелевый монополю Non-abelian monopole

унитарная калибровка

unitary gauge: $A_0^a = 0$, $A_n^a = \varepsilon_{amn} \frac{r^m}{er^2} [1 - K(\xi)]$,

$$\phi^a = r^a \frac{H(\xi)}{er^2}, \quad (B^a)_i = n_i r^a A(\xi) + \delta^{ai} D(\xi),$$

где where: $D(r) = -\frac{\xi}{er^2} \frac{dK(\xi)}{d\xi}$, $\xi = \nu er$, $\nu^2 = \phi^a \phi^a$

$\vec{B} = \vec{B}^a T^a$. Абелевый монополю abelian monopole

$$(\vec{G})_i = (\phi^a \vec{B}^a)_i = \frac{H(\xi)}{e} \left[A(\xi) + \frac{D(\xi)}{r} \right] n_i = N(\xi) n_i,$$

$$\chi^2 + k^2 = \left(\frac{e}{cm} \right)^2 \frac{\vec{B}^2}{|\vec{V}|^2}, \quad \chi^2 + k^2 = \left(\frac{e |\vec{G}|}{cm |\vec{V}|} \right)^2.$$

Нерелятивистский предел уравнений Вонга

Nonrelativistic limit of Vong equations

$$m \frac{d^2 x^\mu}{ds^2} = -g F_a^{\mu\nu} T^a \frac{dx_\nu}{ds}, \quad \frac{dx^\mu}{ds} = u^\mu = \frac{E}{m} (1, \vec{V}) \Rightarrow (1, 0),$$

$$\frac{dT^a}{ds} = -g \varepsilon_{abc} \left(A_b^\mu \frac{dx_\mu}{ds} \right) T^a \mapsto \frac{dT^a}{dt} = -g \varepsilon_{abc} A_0^b T^a \Rightarrow 0,$$

$$T^a = \text{const}$$